

Prof. Dr. A. Klawonn  
 J. Knepper, M. Sc.  
 M. Kühn, M. Sc.

17. Mai 2018

## 6. Übung zur Numerik partieller Differentialgleichungen I

**Hinweis:** Schreiben Sie bitte auf **jedes Blatt ihren Namen**. Auf die erste Seite Ihrer Übung schreiben Sie bitte zusätzlich Ihre Matrikelnummer und die Nummer der Ihnen zugewiesenen Übungsgruppe.

**Aufgabe 1:** (18 Punkte, 12 Bonuspunkte)

- a) (3 Punkte) Geben Sie für alle Dimensionen  $d \in \mathbb{N}_{\geq 1}$  eine Funktion  $u: \Omega \subset \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  auf einem beschränkten Gebiet ihrer Wahl an, sodass  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^0(\bar{\Omega})$  aber  $u \notin H^1(\Omega)$ .

Wir möchten im Folgenden zeigen, dass die klassische Lösung des Dirichlet-Problems

$$\begin{aligned} \Delta u &= 0 && \text{in } \Omega \\ u &= g && \text{auf } \partial\Omega \end{aligned}$$

mit  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}(\bar{\Omega})$  nicht immer in  $H^1(\Omega)$  liegt.

Mit  $K_s(0)$ ,  $s > 0$ , bezeichnen wir die (offene) Kreisscheibe um den Punkte  $(0, 0)$  mit Radius  $s$ . Es sei  $\Omega := K_1(0) \setminus \overline{K_{0.5}(0)}$  und  $\overset{\circ}{\Omega} = (0.5, 1) \times [-\pi, \pi)$  die zugehörige Menge in Polarkoordinaten. Betrachten Sie die Funktion

$$\overset{\circ}{u}(r, \varphi) = \sum_{n=1}^{\infty} \overset{\circ}{u}_n(r, \varphi), \quad \overset{\circ}{u}_n(r, \varphi) := r^{n!} \frac{\sin(n! \varphi)}{n^2},$$

auf  $\overset{\circ}{\Omega}$ , wobei  $(r, \varphi)$  die entsprechenden Polarkoordinaten sind. Es gilt

$$u(x, y) = u(x(r, \varphi), y(r, \varphi)) = u(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) = \overset{\circ}{u}(r, \varphi).$$

Wählen Sie für  $g$  die Randwerte von  $u$ .

- b) (3 Punkte) Plotten Sie mit Hilfe von Matlab eine Approximation von  $u$ . Bedenken Sie dabei, dass  $n!$  sehr schnell wächst. Geben Sie Ihren Matlab-Code mit ab.

Zeigen Sie, dass  $u$  das Randwertproblem löst, d.h. zeigen Sie

- c) (6 Bonuspunkte)  $u \in \mathcal{C}^2(\Omega) \cap \mathcal{C}^0(\bar{\Omega})$ ,  
 d) (3 Punkte)  $u$  ist harmonisch.

Betrachten Sie in beiden Aufgabenteilen die Funktion bezüglich der Polarkoordinaten. Um Aufgabenteil c) zu zeigen, können folgende Sätze und Eigenschaften hilfreich sein (siehe O. Forster, Analysis 1; online verfügbar über das Uni-Netz): *Quotienten-Kriterium, Konvergenzkriterium von Weierstraß, Differentiation und Limesbildung bei Funktionenfolgen, Stetigkeit und gleichmäßige Konvergenz von Funktionenfolgen.*

Sie dürfen auch ohne Beweis verwenden, dass der Laplace-Operator in Polarkoordinaten die Form

$$\overset{\circ}{\Delta}_{r,\varphi} = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$$

hat.

Sofern Sie Aufgabenteil c) nicht gelöst haben, dürfen Sie außerdem davon ausgehen, dass Sie die partiellen Ableitungen von  $\overset{\circ}{u}$  auf  $\overset{\circ}{\Omega}$  über die Reihe der partiellen Ableitungen von  $\overset{\circ}{u}_n$  bestimmen können (d.h. Differentiation und Grenzwertbildung ist vertauschbar).

Zeigen Sie, dass  $u \notin H^1(\Omega)$ .

- e) (2 Punkte) Plotten Sie mit Hilfe von Matlab eine Approximation an  $\frac{\partial \overset{\circ}{u}}{\partial r}(r, \varphi)$  auf  $\overset{\circ}{\Omega}$ . Bewerten Sie das Ergebnis im Bezug auf  $u \notin H^1(\Omega)$ . Geben Sie Ihren Matlab-Code mit ab.

Zeigen Sie nun

- f) (4 Punkte)

$$\|\nabla u\|_{\mathbb{R}^2}^2 = \left\| \begin{pmatrix} \frac{\partial \overset{\circ}{u}}{\partial r} \\ \frac{1}{r} \frac{\partial \overset{\circ}{u}}{\partial \varphi} \end{pmatrix} \right\|_{\mathbb{R}^2}^2,$$

- g) (6 Bonuspunkte)

$$\int_{0.5}^1 \int_{-\pi}^{\pi} \left( \sum_{n=1}^{\infty} n! r^{n!-1} \frac{\sin(n! \varphi)}{n^2} \right)^2 r dr d\varphi = \infty,$$

- h) (3 Punkte)

$$\|u\|_{H^1(\Omega)} = \infty.$$

Für Aufgabenteil g) können Sie die Sätze und Eigenschaften im Anhang (ohne Beweis) verwenden und für h) den folgenden Satz:

**Transformationssatz für Integrale (Koordinatentransformation)** Dies ist die Verallgemeinerung der Integration durch Substitution. Literatur: O. Forster, (2012), *Analysis 3*, §9, Satz 2 (S. 104).

Seien  $U, V$  offene Teilmengen des  $\mathbb{R}^n$  und  $\phi: U \rightarrow V$  eine  $\mathcal{C}^1$ -invertierbare Abbildung. Eine Funktion  $f: V \rightarrow \mathbb{R}$  ist genau dann integrierbar, wenn die Funktion  $(f \circ \phi)|\det D\phi|$  über  $U$  integrierbar ist. Dann gilt

$$\int_U f(\phi(x)) |\det D\phi(x)| d^n x = \int_V f(y) d^n y.$$

**Abgabe: Bis Dienstag, 29. Mai 2018, 12:00 Uhr, im entsprechenden Kasten in Raum 3.01 des Mathematischen Instituts.**

# Anhang

**Cauchy-Produkt absolut konvergenter Reihen:** Literatur: O. Forster, (2008), *Analysis 1*, §8, Satz 3 (S. 77).

Es seien  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$  und  $\sum_{n=0}^{\infty} b_n$  absolut konvergente Reihen. Für  $n \in \mathbb{N}$  werde definiert

$$c_n := \sum_{k=0}^n a_k b_{n-k} = a_0 b_n + a_1 b_{n-1} + \cdots + a_n b_0.$$

Dann ist auch die Reihe  $\sum_{n=0}^{\infty} c_n$  absolut konvergent mit

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n = \left( \sum_{n=0}^{\infty} a_n \right) \cdot \left( \sum_{n=0}^{\infty} b_n \right).$$

**$L^2(-\pi, \pi)$ -Orthogonalitäten:**

$$\begin{aligned} \int_{-\pi}^{\pi} \sin(n\varphi) \sin(m\varphi) &= 0, \\ \int_{-\pi}^{\pi} \cos(n\varphi) \cos(m\varphi) &= 0, \end{aligned}$$

$m, n \in \mathbb{N}, m \neq n$ .

**Monotone Konvergenz (Satz von Beppo Levi)** Literatur: O. Forster, (2012), *Analysis 3*, §5, Satz 1 (S. 54).

Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$  und sei  $f_1 \leq f_2 \leq \dots$  eine aufsteigende Folge integrierbarer Funktionen  $f_k: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ . Es gebe eine Schranke  $M < \infty$  mit

$$\int_{\Omega} f_k dx \leq M \quad \forall k \geq 1.$$

Dann ist auch  $f := \lim_{k \rightarrow \infty} f_k: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}$  integrierbar und es gilt

$$\int_{\Omega} f dx = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} f_k dx.$$